

POUČCI O LEPTIRIMA

ZVONKO ČERIN

SAŽETAK. Ovaj članak opisuje četiri dokaza klasičnog teorema o leptirima za tetine kružnice. Prva tri dokaza koriste standardne tehničke sličnih trokuta, trigonometrije, i potencije točke. Četvrti dokaz je ostvaren upotrebom računala. Istom metodom se dokazuju i tri stupnja poopćenja teorema o leptirima tako da završna faza vrijedi za sve konike (elipse, hiperbole, i parabole).

1. ČETIRI DOKAZA ZADATKA 122

Na stranici 40 knjige "Izabrani zadaci i teoremi planimetrije" od Škljarskog, Čencova, i Jagloma (vidi [8] iz popisa referenci) nalazi se zadatak 122 koji glasi:

Zadatak 122 (Leptirov teorem). Neka je A, B, C, D, P, Q šest točaka na kružnici k sa središtem O i neka je S polovište tetine PQ . Neka w označava pravac PQ . Ako je $S = w \cap AB = w \cap CD$, onda je S polovište točaka $U = w \cap AC$ i $V = w \cap BD$ i polovište točaka $X = w \cap AD$ i $Y = w \cap BC$.

SLIKA 1. Točka S je truplo a trokuti ADS i BCS su krila leptira.
Još jedan leptir s istim truplom ima trokute ACS i BDS za krila.

1991 *Mathematics Subject Classification.* Primary 51N20, 51M04, Secondary 14A25, 14Q05.

Key words and phrases. Poučak o lepirima za tetine kružnice, Poučak o lepirima za kružnice i pravce, Poučak o lepirima za konike.

Isti zadatak nalazimo i u knjizi "Trokut i kružnica" od Dominika Palmana (vidi [6]) i to na stranici 197 kao Zadatak 22.15 s imenom "Leptirov teorem".

Prvi dokaz Zadatka 122. Neka je O središte zadane kružnice (vidi Sliku 2). Jer je OS okomito na PQ , za dokaz tvrdnje da je $XS = SY$ dovoljno se uvjeriti da je $\angle XOS = \angle SOY$ (vidi Sliku 3).

SLIKA 2. Prepostavka: AB i CD se sijeku u polovištu S od PQ .
Tvrđnja: $XS = YS$, gdje su X i Y presjeci AD i BC sa PQ .

SLIKA 3. Dovoljno je pokazati da je kut $\angle SOX$ jednak kutu $\angle SOY$.

SLIKA 4. Točka O_1 je polovište tetine AD i projekcija O na AD dok je O_2 polovište tetine BC i projekcija O na BC .

SLIKA 5. Kutevi $\angle AO_1S$ i $\angle CO_2S$ su jednaki jer su trokuti AO_1S i CO_2S slični.

Neka je O_1 projekcija točke O na tetivu AD i neka je O_2 projekcija točke O na tetivu BC (vidi Sliku 4). Onda su O_1 i O_2 polovišta tih tetiva. Nadalje, vrijedi

$$\angle DAB = \angle DCB$$

i

$$\angle ADC = \angle ABC$$

SLIKA 6. Oko četverokuta SOO_1X i SOO_2Y mogu se opisati kružnice jer oba imaju dva nasuprotna prava kuta.

SLIKA 7. Kutevi u O i O_2 trokuta SOY i SO_2Y su isti (nad SY). Kutevi u O i O_1 trokuta SOX i SO_1X su isti (nad SX). Kako je $\angle CO_2S = \angle AO_1S$ slijedi da je $\angle YOS = \angle XOS$ pa je $XS = SY$.

jer su to kutevi nad istim lukom. Zbog toga su trokuti DAS i BCS slični. Ali onda će trokuti O_1AS i O_2CS također biti slični budući da imaju proporcionalne stranice AS i CS odnosno $AO_1 = \frac{AD}{2}$ i $CO_2 = \frac{CB}{2}$ i isti kut (u vrhovima A i C) među njima. Slijedi da je

$$\angle AO_1S = \angle CO_2S$$

(vidi Sliku 5).

Uočimo sada četverokute SOO_1X i SOO_2Y . Oni imaju dva nasuprotna prava kuta pa se oko njih mogu opisati kružnice (vidi Sliku 6).

Iz toga slijedi

$$\angle XO_1S = \angle XOS$$

jer su to kutevi nad istim lukom kružnice (vidi Sliku 7). Slično je

$$\angle YO_2S = \angle YOS.$$

Kako je $\angle CO_2S = \angle AO_1S$ slijedi da je $\angle YOS = \angle XOS$ pa je $XS = SY$.

Drugi dokaz Zadatka 122.

SLIKA 8. Definicija kuteva α , β , i γ .

Označimo (vidi Slike 8 i 9)

$$\alpha = \angle CSY = \angle XSD,$$

$$\beta = \angle ASX = \angle YSB,$$

$$\gamma = \angle DAS = \angle SCY,$$

$$x = XS \quad y = SY \quad z = PS = SQ.$$

Prema teoremu o umnošku odsječaka dviju tetiva kružnice (vidi Sliku 10) vrijedi:

$$DX \cdot XA = PX \cdot XQ = (z - x)(z + x) = z^2 - x^2.$$

SLIKA 9. Definicije dužina $x = XS$, $y = SY$, i $z = PS = SQ$.

SLIKA 10. Na PQ i AD primjenim teorem o potenciji (na točku X).

Primjenimo li na trokut DXS teorem sinusa (vidi Sliku 11) dobivamo

$$DX = \frac{x \sin \alpha}{\sin[\pi - (\alpha + \beta + \gamma)]} = \frac{x \sin \alpha}{\sin(\alpha + \beta + \gamma)}.$$

SLIKA 11. Na trokut DSX isto primjenim teorem o sinusima.

SLIKA 12. Na trokut ASX isto primjenim teorem o sinusima.

Analogno, iz trokuta XAS (vidi Sliku 12), imamo

$$XA = \frac{x \sin \beta}{\sin \gamma}.$$

Zato je

$$DX \cdot XA = \frac{x^2 \sin \alpha \sin \beta}{\sin \gamma \sin(\alpha + \beta + \gamma)} = z^2 - x^2.$$

Odavde možemo izraziti duljinu x :

$$x^2 = \frac{z^2 \sin \gamma \sin(\alpha + \beta + \gamma)}{\sin \alpha \sin \beta + \sin \gamma \sin(\alpha + \beta + \gamma)}.$$

Izraz za duljinu segmenta $SY = y$ dobiva se iz gornjeg izraza za x zamjenom kuteva α i β kutevima β i α . Ali, u tom izrazu kutevi α i β se pojavljuju **simetrično**, pa je

$$y^2 = \frac{z^2 \sin \gamma \sin(\beta + \alpha + \gamma)}{\sin \beta \sin \alpha + \sin \gamma \sin(\beta + \alpha + \gamma)} = x^2.$$

Zaključujemo da je

$$x = y \quad \text{to jest} \quad XS = SY.$$

Treći dokaz Zadatka 122.

SLIKA 13. Treći dokaz koristi projekcije X_1, X_2 i Y_1, Y_2 točaka X i Y i četiri para sličnih pravokutnih trokuta.

Nožišta okomica spuštenih iz točaka X i Y na tetine AB i CD su X_1 i X_2 odnosno Y_2 i Y_1 (vidi Sliku 13).

Uvedimo oznake (vidi Sliku 9):

$$z = PS = SQ, \quad x = XS, \quad y = SY.$$

Vrijedi očito:

$$\angle DAB = \angle DCB$$

i

$$\angle ADC = \angle ABC.$$

Osim toga su slijedeći parovi pravokutnih trokuta slični:

$$SXX_1, SYY_2; \quad SXX_2, SYY_1;$$

$$AXX_1, CYY_1; \quad DXX_2, BYY_2.$$

Imamo sada:

$$\begin{aligned} \frac{x}{y} &= \frac{XX_1}{YY_2}, & \frac{x}{y} &= \frac{XX_2}{YY_1}, \\ \frac{XX_1}{YY_1} &= \frac{AX}{CY}, & \frac{XX_2}{YY_2} &= \frac{XD}{YB}. \end{aligned}$$

Odatle je dalje:

$$\begin{aligned} \frac{x^2}{y^2} &= \frac{XX_1}{YY_2} \cdot \frac{XX_2}{YY_1} \\ &= \frac{AX \cdot XD}{CY \cdot YB} = \frac{PX \cdot XQ}{PY \cdot YQ} \\ &= \frac{(z-x)(z+x)}{(z+y)(z-y)} = \frac{z^2 - x^2}{z^2 - y^2}, \end{aligned}$$

odakle slijedi $x = y$.

Četvrti dokaz Zadatka 122 (pomoću računala). U slijedećem dokazu Zadatka 122 koristimo se računalom i programom Maple V (verzija 5). Ono što moramo natipkati ("input") naznačeno je u redovima koji započinju znakom kurzora $>$ dok ostali redovi prikazuju ono što nam izračuna računalo ("output").

Ideja dokaza je da se pretpostavi da je promatrana kružnica jedinična kružnica u pravokutnom koordinatnom sustavu i da se upotrebom analitičke geometrije dokaže tvrdnja.

Bilo koja točka P na jediničnoj kružnici ima koordinate $(\cos \phi, \sin \phi)$ za jedinstveni kut $0 \leq \phi < 2\pi$ (vidi Sliku 14). Iskoristimo li univerzalnu trigonometrijsku substituciju vidimo da su koordinate od P prikazive kao par

$$\left(\frac{1-p^2}{1+p^2}, \frac{2p}{1+p^2} \right),$$

gdje je $p = \tan \frac{\phi}{2}$ realan broj.

SLIKA 14. Točka na jediničnoj kružnici određena je kutem ϕ (f na slici). Apcisa joj je kosinus a ordinata joj je sinus tog kuta.

Zato prvo definiramo funkciju f koja bilo kojem realnom broju a pridružuje uređeni par

$$\left[\frac{1-a^2}{1+a^2}, \frac{2a}{1+a^2} \right].$$

> `f:=proc(a) [(1-a^2)/(1+a^2),2*a/(1+a^2)]:end:`

Sada mnogo učinkovitije možemo definirati šest točaka leA , leB , leC , leD , leP , i leQ na jediničnoj kružnici (slova le dolaze od "leptir").

> `leA:=f(a);leB:=f(b);leC:=f(c);leD:=f(d);leP:=f(p);leQ:=f(q);`

$$leA := \left[\frac{1-a^2}{1+a^2}, 2 \frac{a}{1+a^2} \right]$$

$$leB := \left[\frac{1-b^2}{1+b^2}, 2 \frac{b}{1+b^2} \right]$$

$$leC := \left[\frac{1-c^2}{1+c^2}, 2 \frac{c}{1+c^2} \right]$$

$$leD := \left[\frac{1-d^2}{1+d^2}, 2 \frac{d}{1+d^2} \right]$$

$$leP := \left[\frac{1-p^2}{1+p^2}, 2 \frac{p}{1+p^2} \right]$$

$$leQ := \left[\frac{1-q^2}{1+q^2}, 2 \frac{q}{1+q^2} \right]$$

Slijedeća funkcija pridružuje paru točaka koordinate polovišta dužine kojoj su te točke krajevi. To polovište ima koordinate koje su aritmetička sredina koordinata krajeva.

```
> ejmid:=proc (A, B)
> local a, u, b, v;
> a:=A[1];u:=A[2];b:=B[1];v:=B[2];
> factor(simplify([(a+b)/2, (u+v)/2])): end:
```

Sada definiramo polovište leS dužine (leP)(leQ).

```
> leS:=ejmid(leP,leQ);
leS := \left[ -\frac{(pq-1)(1+pq)}{(1+p^2)(1+q^2)}, \frac{(q+p)(1+pq)}{(1+p^2)(1+q^2)} \right]
```

U pripremi za što jednostavnije definiranje pravaca potrebnih za određivanje nekih točaka promatrane konfiguracije uvodimo funkciju $ejli$ koja bilo kojem paru različitih točaka pridružuje trojku $[A, B, C]$ čije koordinate su koeficijenti (linearne!) jednadžbe oblika $Ax + By + C = 0$ tog pravca.

```
> ejli:=proc (A, B)
> local a, b, c, d;
> a := A[1]; b := A[2]; c := B[1]; d := B[2];
> factor(simplify([b-d, c-a, a*d-b*c])): end:
```

Funkcijom $ejli$ lagano definiramo pravce koji će se pojavljivati u dalnjem.

```
> leAB:=ejli(leA,leB);
> leAC:=ejli(leA,leC);leAD:=ejli(leA,leD);
> leBC:=ejli(leC,leB);leBD:=ejli(leD,leB);
> leCD:=ejli(leC,leD);lePQ:=ejli(leP,leQ);

leAB := \left[ -2 \frac{(ba-1)(-b+a)}{(1+a^2)(1+b^2)}, 2 \frac{(-b+a)(b+a)}{(1+a^2)(1+b^2)}, -2 \frac{(ba+1)(-b+a)}{(1+a^2)(1+b^2)} \right]
leAC := \left[ -2 \frac{(ca-1)(-c+a)}{(1+a^2)(1+c^2)}, 2 \frac{(-c+a)(c+a)}{(1+a^2)(1+c^2)}, -2 \frac{(ca+1)(-c+a)}{(1+a^2)(1+c^2)} \right]
leAD := \left[ -2 \frac{(da-1)(-d+a)}{(1+a^2)(1+d^2)}, 2 \frac{(-d+a)(d+a)}{(1+a^2)(1+d^2)}, -2 \frac{(da+1)(-d+a)}{(1+a^2)(1+d^2)} \right]
leBC := \left[ 2 \frac{(cb-1)(-c+b)}{(1+c^2)(1+b^2)}, -2 \frac{(-c+b)(b+c)}{(1+c^2)(1+b^2)}, 2 \frac{(cb+1)(-c+b)}{(1+c^2)(1+b^2)} \right]
leBD := \left[ 2 \frac{(db-1)(-d+b)}{(1+d^2)(1+b^2)}, -2 \frac{(-d+b)(b+d)}{(1+d^2)(1+b^2)}, 2 \frac{(db+1)(-d+b)}{(1+d^2)(1+b^2)} \right]
leCD := \left[ -2 \frac{(dc-1)(-d+c)}{(1+c^2)(1+d^2)}, 2 \frac{(-d+c)(d+c)}{(1+c^2)(1+d^2)}, -2 \frac{(dc+1)(-d+c)}{(1+c^2)(1+d^2)} \right]
```

$$lePQ := \left[-2 \frac{(pq-1)(-q+p)}{(1+p^2)(1+q^2)}, 2 \frac{(-q+p)(q+p)}{(1+p^2)(1+q^2)}, -2 \frac{(1+pq)(-q+p)}{(1+p^2)(1+q^2)} \right]$$

Naravno, treba nam i funkcija *ejin* koja paru pravaca pridružuje točku njihovog presjeka ili nas izvještava da su ti pravci paralelni.

```
> ejin:=proc (m1, m2)
> local a, b, c, u, v, w, iz1, iz2, iz3;
> a := m1[1]; b := m1[2]; c := m1[3];
> u := m2[1]; v := m2[2]; w := m2[3];
> iz1 := a*v-b*u; iz2 := b*w-c*v; iz3 := c*u-a*w;
> if iz1 <> 0 then
> factor(simplify([iz2/iz1, iz3/iz1])):
> else print('pravci su paralelni') fi end:
```

Slijede definicije točaka *leX*, *leY*, i *leS0* kao presjeka slijedećih parova pravaca: (*lePQ*, *leAD*), (*lePQ*, *leBC*), i (*leAB*, *leCD*).

```
> leX:=ejin(lePQ,leAD);leY:=ejin(lePQ,leBC);leS0:=ejin(leAB,leCD);

leX := 
$$\left[ -\frac{qda + q + pda + p - d - a - pqd - pqa}{-pqd - pqa + d + a + qda - q + pda - p}, \right.$$


$$\left. 2 \frac{da - pq}{-pqd - pqa + d + a + qda - q + pda - p} \right]$$

leY := 
$$\left[ -\frac{qcb + q + pcb + p - b - c - pqb - pqc}{-pqb - pqc + b + c + qcb - q + pcb - p}, \right.$$


$$\left. 2 \frac{cb - pq}{-pqb - pqc + b + c + qcb - q + pcb - p} \right]$$

leS0 := 
$$\left[ -\frac{-bdc - b - adc - a + bad + bac + d + c}{bad + bac - d - c - bdc + b - adc + a}, \right.$$


$$\left. 2 \frac{ba - dc}{bad + bac - d - c - bdc + b - adc + a} \right]$$

```

Prepostavka da se pravci *leAB* i *leCD* sijeku u točki *leS* (tj. da se točke *leS* i *leS0* podudaraju) vodi na zaključak da postoji jednoznačno određene vrijednosti parametara *a* i *c* kada se to postiže.

```
> rj:=solve({leS0[1]=leS[1],leS0[2]=leS[2]}, {a,c});
```

$$rj := \{a = \frac{p^2 qb - 2p^2 q^2 - p^2 + pq^2 b + pb - q^2 + qb}{bp^2 - p^2 q - p - pq^2 - q + bq^2 + 2b},$$

$$c = \frac{-p^2 - 2p^2 q^2 - q^2 + qd + pq^2 d + p^2 qd + pd}{2d - pq^2 - q - p - p^2 q + dq^2 + dp^2}\}$$

Na kraju, treba nam i funkcija *ejkdis* koja paru točaka pridružuje kvadrat njihove udaljenosti u standardnoj Euklidskoj metrići na ravnini.

```
> ejkdis:=proc (A, B)
> local a, u, b, v;
> a := A[1]; u := A[2]; b := B[1]; v := B[2];
> factor(simplify((a-b)^2 + (u-v)^2));
> end;
```

Odredimo razliku kvadrata udaljenosti parova točaka (leX, leS) i (leY, leS).

```
> con:=factor(simplify(ejkdis(leS,leX)-ejkdis(leS,leY)));
con := -4((p q c - q c b - p^2 q - p q^2 + c q^2 + c p^2 + d q^2 + d p^2 + a q^2 + a p^2 +
p q a - q d a - p d b + b q^2 + p q d + b d c - 2 p^3 q^2 - c q d + 2 c p^2 q^2 + 2 d p^2 q^2
+ 2 a p^2 q^2 + b p^2 + 2 b p^2 q^2 + p q b - p c b - p d a - a p b - p^3 - p d c - q^3
- 2 p^2 q^3 + b a d + a d c + b a c - 2 a q p c b - a q p^3 d c + a d p^3 c b + a d q^3 c b
- a p q^3 c b - a p^2 q^2 c b - a p^3 q c b + a p^2 q b d c - q b d + a p q^2 b d c
- a d c p^2 q^2 + 2 a q b d c + b p^2 q^3 d + b p^3 q^2 d - a c p q^3 d + 2 a p b d c
- 2 a q d p c - a q c - a p c + a p^2 q^3 c + a p^3 q^2 c - p^3 q^3 d - p^3 q^3 a + d p^3 q^2 c
+ d p^2 q^3 c + p^3 q^2 a d + q^3 d a p^2 - b p q^3 d c - b p^3 q d c + p^2 q^3 c b + p^3 q^2 c b
- p^3 q^3 b - p^3 q^3 c - 2 p c b q d - a b p q^3 d - a b p^3 q d - 2 a q d p b - a b d p^2 q^2
+ p^3 a q^2 b + p^2 q^3 a b - b q a - b d p^2 q^2 c)(-b a d + b a c - a d c + p d a + q d a
- p q a + p q b - p q d - q c b + b d c + p q c - p c b))/
(-p q b - p q c + b + c + q c b - q + p c b - p)^2)
```

Tako smo dokaz Zadatka 122 sveli na provjeru da li je izraz con jednak nuli kada u njega uvrstimo vrijednosti za a i c iz rj .

```
> factor(simplify(subs(rj,con)));
0
```

Kako je doista dobivena nula naš dokaz pomoću računala je uspješno završen.

2. MALO POOPĆENJE ZADATKA 122

Malo poopćeni Zadatak 122. Neka je A, B, C, D, P , i Q šest točaka na kružnici k sa središtem O i neka je S polovište tetive PQ . Neka w označava pravac PQ . Ako je S polovište točaka $H = w \cap AB$ i $K = w \cap CD$, onda je S također polovište točaka $U = w \cap AC$ i $V = w \cap BD$ i polovište točaka $X = w \cap AD$ i $Y = w \cap BC$.

Dokaz malo poopćenog Zadataka 122.

I dalje ćemo koristiti računalo i izmjeniti četvrti dokaz Zadatka 122 tako da dobijemo zaključak gornjeg poopćenja (vidi Sliku 15).

Prvo nađemo koordinate točaka iz iskaza.

```
> leU:=ejin(lePQ,leAC);leV:=ejin(lePQ,leBD);
> leH:=ejin(lePQ,leAB);leK:=ejin(lePQ,leCD);
```

SLIKA 15. Slika za Malo poopćeni Zadatak 122.

$$\begin{aligned}
 leU &:= \left[-\frac{aqc + q + apc + p - c - a - pqc - pqa}{-pqc - pqa + c + a + aqc - q + apc - p}, \right. \\
 &\quad \left. 2 \frac{ca - pq}{-pqc - pqa + c + a + aqc - q + apc - p} \right] \\
 leV &:= \left[-\frac{dq b + q + dpb + p - d - b - pqd - pqb}{-pqd - pqb + d + b + dqb - q + dpb - p}, \right. \\
 &\quad \left. 2 \frac{db - pq}{-pqd - pqb + d + b + dqb - q + dpb - p} \right] \\
 leH &:= \left[-\frac{qba + q + pba + p - b - a - pqb - pqa}{-pqb - pqa + b + a + qba - q + pba - p}, \right. \\
 &\quad \left. 2 \frac{ba - pq}{-pqb - pqa + b + a + qba - q + pba - p} \right] \\
 leK &:= \left[-\frac{dq c + q + dp c + p - d - c - pqd - pqc}{-pqd - pqc + d + c + dqc - q + dp c - p}, \right. \\
 &\quad \left. 2 \frac{dc - pq}{-pqd - pqc + d + c + dqc - q + dp c - p} \right]
 \end{aligned}$$

Ovaj puta vidimo da se uvjet da je točka S polovište dužine HK može riješiti po parametru d .

```
> rjm:=solve({ejmid(leH,leK)[1]=leS[1],
> ejmid(leH,leK)[2]=leS[2]}, {d});
rjm := {d = (p c b + p^2 q - b q^2 + q c b - c q^2 - p q c - a p^2 - b p^2 + p q^2 -
2 b p^2 q^2 - c p^2 - 2 c p^2 q^2 - a q^2 - 2 a p^2 q^2 - p q a - b a c - p q b + q^3 + p^3 q^3 c
+ p^3 q^3 b + 2 p^2 q^3 + 2 p^3 q^2 - p^2 q^3 c b - p^3 q^2 c b + p^3 - p^2 a q^3 c - p^3 a q^2 b -
p^3 a q^2 c - p^2 a q^3 b + p^3 q^3 a + q b a + p b a + a p q^3 c b + a p^2 q^2 c b + a p^3 q c b
+ 2 a q p c b + a p c + a q c)/(-p a - p b - p c - q a - q b - q c - 2 p q c b + p^2
+ q^2 + p q + 2 p^2 q^2 + p q^2 b a c + p^2 q b a c - b a p^2 q^2 + 2 q b a c + 2 p b a c
+ b a + c a - 2 p q c a + c b + p^3 b a c - p^3 q^3 - p^3 q c b - p q^3 c b - a p q^3 c
- p^2 q^2 b c - a p^3 q c + a q^3 c b - p^2 q^2 a c - 2 p q b a + p^3 q^2 b + p^3 q^2 a
- p^3 q b a + p^2 q^3 b + p^2 q^3 a - p q^3 b a + p^3 q^2 c + p^2 q^3 c)}
```

Sada samo provjerimo da li su razlike kvadrata udaljenosti od X do S i od Y do S odnosno od U do S i od V do S jednake nuli.

```
> factor(simplify(subs(rjm,ejkdis(leX,leS)-ejkdis(leS,leY))));
> factor(simplify(subs(rjm,ejkdis(leU,leS)-ejkdis(leS,leV))));
```

$$\begin{array}{c} 0 \\ 0 \end{array}$$

3. LEPTIROV TEOREM ZA KRUŽNICE I PRAVCE

Prethodno smo u iskazu Zadatka 122 i u njegovom malom poopćemju uvjek prepostavljali da je PQ tetiva zadane kružnice. Sada ćemo tu tetivu zamijeniti bilo kakvim pravcem a točka S će biti projekcija središta kružnice na taj pravac (vidi Sliku 16 i [9]).

Leptirov teorem za kružnice i pravce. Neka je A, B, C , i D četiri točaka na kružnici k sa središtem O i neka je S projekcija od O na pravac w u ravnini kružnice. Ako je S polovište točaka $H = w \cap AB$ i $K = w \cap CD$, onda je S također polovište točaka $U = w \cap AC$ i $V = w \cap BD$ i polovište točaka $X = w \cap AD$ i $Y = w \cap BC$.

Dokaz Leptirovog teorema za kružnice i pravce. Ovaj puta prvo zadamo pravac trojkom realnih brojeva.

```
> lew:=[p,q,r];
lew := [p, q, r]
```

Sada nam treba funkcija koja točki i pravcu pridružuje projekciju te točke na zadani pravac.

SLIKA 16. Leptirov teorem za kružnice i pravce.

```

> ejproj:=proc (A, m)
> local a, b, c, u, v;
> u := A[1]; v := A[2];
> a := m[1]; b := m[2]; c := m[3];
> factor(simplify(([(-(b*a*v-u*b^2+a*c)/(a^2+b^2),
> (-b*c+a^2*v-a*u*b)/(a^2+b^2))))): end:
```

Slijedi zadavanje točke S .

```
> leS:=ejproj([0,0],lew);
```

$$leS := \left[-\frac{pr}{p^2+q^2}, -\frac{qr}{p^2+q^2} \right]$$

Koordinate točaka X, Y, U, V, H , i K su:

```

> leX:=ejin(lew,leAD);leY:=ejin(lew,leBC);
> leU:=ejin(lew,leAC);leV:=ejin(lew,leBD);
> leH:=ejin(lew,leAB);leK:=ejin(lew,leCD);
```

$$leX := \left[-\frac{qda + q + rd + ra}{pd + pa + qda - q}, \frac{-rda + r + pda + p}{pd + pa + qda - q} \right]$$

$$leY := \left[-\frac{qcb + q + rc + rb}{pc + pb + qcb - q}, \frac{-rcb + r + pcb + p}{pc + pb + qcb - q} \right]$$

$$leU := \left[-\frac{aqc + q + rc + ra}{pc + pa + aqc - q}, \frac{-rca + r + apc + p}{pc + pa + aqc - q} \right]$$

$$\begin{aligned} leV &:= \left[-\frac{dq b + q + r d + r b}{p d + p b + d q b - q}, \frac{-r d b + r + d p b + p}{p d + p b + d q b - q} \right] \\ leH &:= \left[-\frac{q b a + q + r b + r a}{p b + p a + q b a - q}, \frac{-r b a + r + p b a + p}{p b + p a + q b a - q} \right] \\ leK &:= \left[-\frac{d q c + q + r d + r c}{p d + p c + d q c - q}, \frac{-r d c + r + d p c + p}{p d + p c + d q c - q} \right] \end{aligned}$$

Opet se uvjet da je S polovište segmenta HK može riješiti po parametru d :

```
> rjm:=solve({ejmid(leH,leK)[1]=leS[1],  
> ejmid(leH,leK)[2]=leS[2]}, {d});
```

$$\begin{aligned} rjm := \{d = & -(-2 p^2 q + p q^2 a + p q^2 b + p q^2 c + p q^2 b a c + p^3 a + p^3 c + p^3 b + \\ & p^3 b a c - 2 q^3 + 2 r q b a p - r b a p^2 c + r b a c q^2 + 2 r q p b c + 2 r q p a c - r b q^2 \\ & - r a q^2 - r c q^2 + r p^2 c + r b p^2 + r a p^2 - 2 r q p)/(p q^2 + p q^2 b a + p q^2 b c \\ & + p q^2 a c + p^3 c b - 2 r b a q c p + 2 r q p c + r a c q^2 + r b c q^2 - r a p^2 c \\ & - r b p^2 c - r b a p^2 + r b a q^2 + 2 r q b p + 2 r q a p - r q^2 + 2 a q^3 c b \\ & + 2 p^2 q b a c + r p^2 + p^3 + p^3 c a + p^3 b a)\} \end{aligned}$$

Završetak dokaza je isti.

```
> factor(simplify(subs(rjm,ejkdis(leX,leS)-ejkdis(leS,leY))));  
> factor(simplify(subs(rjm,ejkdis(leU,leS)-ejkdis(leS,leV))));  
0  
0
```

4. LEPTIROV TEOREM ZA KONIKE

Sada ćemo opisati proširenje Leptirovog teorema za kružnice i pravce na konike (ili čunjosječnice) (vidi [1]). Nažalost ne mogu se koristiti svi pravci već se moramo ograničiti samo na pravce koji su okomiti na pravac simetrije zadane konike.

Leptirov teorem za konike. Neka je S točka na pravcu simetrije z za koniku k i neka je w pravac kroz S okomit na z . Neka su A, B, C , i D različite točke na k i neka nam H, K, U, V, X , and Y označavaju presjeke pravca w s pravcima AB, CD, AC, BD, AD , and BC , redom. Ako je točka S polovište jednog od segmenata HK, UV , i XY , onda je ona polovište svih njih.

Primjetimo da Leptirov teorem za konike povlači Leptirov teorem za kružnice i pravce jer je svaki pravac koji prolazi središtem kružnice njen pravac simetrije.

Dokaz leptirovog teorema za konike. Prisjetimo se da ako uzmemo fokus konike k za pol (ishodište) i glavnu os konike (tj. pravac simetrije kroz fokus) m za polarnu os polarnog koordinatnog sustava onda zadana konika k ima jednadžbu

$$\varrho = \frac{p}{1 + \varepsilon \cos \vartheta},$$

gdje je ϱ polarni radius, ϑ je polarni kut, a p i ε su nenegativni realni brojevi. (Na Slici 17 je prikazan slučaj parabole kada je $\varepsilon = 1$).

SLIKA 17. Prikaz parabole u polarnom koordinatnom sustavu.

Dakle, u pridruženom pravokutnom koordinatnom sustavu točke A, B, C , i D imaju koordinate

$$\left(\frac{p \cos \vartheta}{1 + \varepsilon \cos \vartheta}, \frac{p \sin \vartheta}{1 + \varepsilon \cos \vartheta} \right),$$

gdje je polarni kut ϑ jednak redom kutevima α, β, γ , i δ . Mogli bi smo nastaviti upotrebljavati trigonometrijske funkcije ali je mnogo jednostavnije opet iskoristiti univerzalnu trigonometrijsku supstituciju i pisati

$$\cos \alpha = \frac{1 - a^2}{1 + a^2}, \quad \sin \alpha = \frac{2a}{1 + a^2},$$

i slično za preostale tri točke. Zaključujemo da točke A, B, C , i D imaju koordinate

$$\left(\frac{p(1-t^2)}{\varepsilon(1-t^2) + t^2 + 1}, \frac{2pt}{\varepsilon(1-t^2) + t^2 + 1} \right)$$

za parametar t jednak a, b, c , i d .

Zato sada koristimo sljedeću funkciju:

```
> f:=proc(t)
> [p*(1-t^2)/(epsilon*(1-t^2)+t^2+1),
> 2*p*t/(epsilon*(1-t^2)+t^2+1]):end:
```

Točke A, B, C , i D zadane su sa:

$$> \text{leA} := f(a); \text{leB} := f(b); \text{leC} := f(c); \text{leD} := f(d);$$

$$\text{leA} := \left[\frac{p(1-a^2)}{\varepsilon(1-a^2) + a^2 + 1}, 2 \frac{pa}{\varepsilon(1-a^2) + a^2 + 1} \right]$$

$$\text{leB} := \left[\frac{p(1-b^2)}{\varepsilon(1-b^2) + b^2 + 1}, 2 \frac{pb}{\varepsilon(1-b^2) + b^2 + 1} \right]$$

$$\text{leC} := \left[\frac{p(1-c^2)}{\varepsilon(1-c^2) + c^2 + 1}, 2 \frac{pc}{\varepsilon(1-c^2) + c^2 + 1} \right]$$

$$\text{leD} := \left[\frac{p(1-d^2)}{\varepsilon(1-d^2) + d^2 + 1}, 2 \frac{pd}{\varepsilon(1-d^2) + d^2 + 1} \right]$$

Dokažimo prvo gornji teorem u slučaju kada je pravac z glavna os m konike k (vidi Sliku 18). Točka S onda ima koordinate $(s, 0)$ za neki realan broj s a pravac w ima jednadžbu $x = s$.

SLIKA 18. Leptirov teorem za elipsu kada je pravac w okomit na glavnu os simetrije z .

$$> \text{leS} := [s, 0];$$

$$\text{leS} := [s, 0]$$

> `lew:=[1,0,-s];`

$$lew := [1, 0, -s]$$

Slijedeći korak je određivanje šest pravaca koji spajaju točke A, B, C , i D .

> `leAB:=ejli(leA,leB);leAC:=ejli(leA,leC);leAD:=ejli(leA,leD);`
 > `leBC:=ejli(leC,leB);leBD:=ejli(leD,leB);leCD:=ejli(leC,leD);`

$$leAB := [2 \frac{p(a-b)(ab\varepsilon - ba + \varepsilon + 1)}{(-\varepsilon + \varepsilon a^2 - a^2 - 1)(-\varepsilon + \varepsilon b^2 - b^2 - 1)},$$

$$2 \frac{p(a-b)(a+b)}{(-\varepsilon + \varepsilon a^2 - a^2 - 1)(-\varepsilon + \varepsilon b^2 - b^2 - 1)},$$

$$-2 \frac{p^2(ba+1)(a-b)}{(-\varepsilon + \varepsilon a^2 - a^2 - 1)(-\varepsilon + \varepsilon b^2 - b^2 - 1)]}$$

$$leAC := [2 \frac{p(a-c)(ac\varepsilon - ca + \varepsilon + 1)}{(-\varepsilon + \varepsilon a^2 - a^2 - 1)(-\varepsilon + \varepsilon c^2 - c^2 - 1)},$$

$$2 \frac{p(a-c)(a+c)}{(-\varepsilon + \varepsilon a^2 - a^2 - 1)(-\varepsilon + \varepsilon c^2 - c^2 - 1)},$$

$$-2 \frac{p^2(ca+1)(a-c)}{(-\varepsilon + \varepsilon a^2 - a^2 - 1)(-\varepsilon + \varepsilon c^2 - c^2 - 1)]}$$

$$leAD := [2 \frac{p(a-d)(ad\varepsilon - da + \varepsilon + 1)}{(-\varepsilon + \varepsilon a^2 - a^2 - 1)(-\varepsilon + \varepsilon d^2 - d^2 - 1)},$$

$$2 \frac{p(a-d)(a+d)}{(-\varepsilon + \varepsilon a^2 - a^2 - 1)(-\varepsilon + \varepsilon d^2 - d^2 - 1)},$$

$$-2 \frac{p^2(da+1)(a-d)}{(-\varepsilon + \varepsilon a^2 - a^2 - 1)(-\varepsilon + \varepsilon d^2 - d^2 - 1)]}$$

$$leBC := [-2 \frac{p(b-c)(bc\varepsilon - cb + \varepsilon + 1)}{(-\varepsilon + \varepsilon c^2 - c^2 - 1)(-\varepsilon + \varepsilon b^2 - b^2 - 1)},$$

$$-2 \frac{p(b-c)(b+c)}{(-\varepsilon + \varepsilon c^2 - c^2 - 1)(-\varepsilon + \varepsilon b^2 - b^2 - 1)},$$

$$2 \frac{p^2(cb+1)(b-c)}{(-\varepsilon + \varepsilon c^2 - c^2 - 1)(-\varepsilon + \varepsilon b^2 - b^2 - 1)]}$$

$$leBD := [-2 \frac{p(b-d)(bd\varepsilon - db + \varepsilon + 1)}{(-\varepsilon + \varepsilon d^2 - d^2 - 1)(-\varepsilon + \varepsilon b^2 - b^2 - 1)},$$

$$-2 \frac{p(b-d)(b+d)}{(-\varepsilon + \varepsilon d^2 - d^2 - 1)(-\varepsilon + \varepsilon b^2 - b^2 - 1)},$$

$$2 \frac{p^2(db+1)(b-d)}{(-\varepsilon + \varepsilon d^2 - d^2 - 1)(-\varepsilon + \varepsilon b^2 - b^2 - 1)]}$$

$$\begin{aligned} leCD := & [2 \frac{p(c-d)(cd\varepsilon - dc + \varepsilon + 1)}{(-\varepsilon + \varepsilon c^2 - c^2 - 1)(-\varepsilon + \varepsilon d^2 - d^2 - 1)}, \\ & 2 \frac{p(c-d)(c+d)}{(-\varepsilon + \varepsilon c^2 - c^2 - 1)(-\varepsilon + \varepsilon d^2 - d^2 - 1)}, \\ & -2 \frac{p^2(d c + 1)(c - d)}{(-\varepsilon + \varepsilon c^2 - c^2 - 1)(-\varepsilon + \varepsilon d^2 - d^2 - 1)}] \end{aligned}$$

Sada su na redu točke $H, K, U, V, X, i Y$:

$$\begin{aligned} > \text{leX:=ejin(lEW,leAD);leY:=ejin(lEW,leBC);} \\ > \text{leU:=ejin(lEW,leAC);leV:=ejin(lEW,leBD);} \\ > \text{leH:=ejin(lEW,leAB);leK:=ejin(lEW,leCD);} \\ leX := & [s, -\frac{s a d \varepsilon - s d a + s \varepsilon + s - p d a - p}{a + d}] \\ leY := & [s, -\frac{s b c \varepsilon - s c b + s \varepsilon + s - p c b - p}{b + c}] \\ leU := & [s, -\frac{s a c \varepsilon - s c a + s \varepsilon + s - p c a - p}{a + c}] \\ leV := & [s, -\frac{s b d \varepsilon - s d b + s \varepsilon + s - p d b - p}{b + d}] \\ leH := & [s, -\frac{s a b \varepsilon - s b a + s \varepsilon + s - p b a - p}{a + b}] \\ leK := & [s, -\frac{s c d \varepsilon - s d c + s \varepsilon + s - p d c - p}{c + d}] \end{aligned}$$

Uvjet da je točka S polovište od HK opet se može riješiti po parametru d :

$$\begin{aligned} > \text{rj:=solve(\{ejmid(leH,leK)[1]=leS[1],} \\ > \text{ejmid(leH,leK)[2]=leS[2]\},\{d\});} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} rj := & \{d = - \\ & \frac{s a b \varepsilon c - s b a c + s c \varepsilon + s c - p b a c - p c + s a \varepsilon + s b \varepsilon + s a + s b - p a - p b}{s a b \varepsilon - s b a + s \varepsilon + s - p b a - p + s a c \varepsilon + s b c \varepsilon - s c a - s c b - p c a - p c b}\} \end{aligned}$$

Zadnji korak nam je već poznat:

$$\begin{aligned} > \text{factor(simplify(subs(rj, ejkdis(leX,leS)-ejkdis(leS,leY))));} \\ > \text{factor(simplify(subs(rj, ejkdis(leU,leS)-ejkdis(leS,leV))));} \\ & 0 \\ & 0 \end{aligned}$$

Ako je k parabola, onda je dokaz završen budući da je jedini pravac simetrije parabole njezina glavna os (vidi Sliku 19).

Kada je k bilo elipsa ili hiperbola, moramo također promatrati i drugi pravac simetrije (okomicu n na m u centru O od k) kao drugu (i stoga posljednju, ako k nije kružnica) mogućnost za pravac z . Slučaj kada je k kružnica smo već dokazali

SLIKA 19. Leptirov teorem za parabolu kada je pravac w okomit na glavnu os simetrije m koja je njena jedina os simetrije.

u Leptirovom teoremu za kružnice i pravce. Dakle, kada je $z = n$, onda točka S ima koordinate

$$\left(\frac{p\varepsilon}{\varepsilon^2 - 1}, s \right)$$

za neki realan broj s a pravac w ima jednadžbu $y = s$ (vidi Sliku 20).

```
> leS:=[p*epsilon/(epsilon^2-1),s];
      leS := [  $\frac{p\varepsilon}{\varepsilon^2 - 1}$ , s ]
> lew:=[0,1,-s];
      lew := [0, 1, -s]
> leX:=ejin(lEW,leAD);leY:=ejin(lEW,leBC);
> leU:=ejin(lEW,leAC);leV:=ejin(lEW,leBD);
> leH:=ejin(lEW,leAB);leK:=ejin(lEW,leCD);
      leX := [  $-\frac{pda - p + sa + sd}{ad\varepsilon - da + \varepsilon + 1}$ , s ]
      leY := [  $\frac{pcb + p - sb - sc}{bc\varepsilon - cb + \varepsilon + 1}$ , s ]
```

SLIKA 20. Leptirov teorem za hiperbolu kada je pravac w paralelan glavnoj osi simetrije m .

$$\begin{aligned}
 leU &:= \left[\frac{p c a + p - s a - s c}{a c \varepsilon - c a + \varepsilon + 1}, s \right] \\
 leV &:= \left[-\frac{-p d b - p + s b + s d}{b d \varepsilon - d b + \varepsilon + 1}, s \right] \\
 leH &:= \left[\frac{p b a + p - s a - s b}{a b \varepsilon - b a + \varepsilon + 1}, s \right] \\
 leK &:= \left[-\frac{-p d c - p + s c + s d}{c d \varepsilon - d c + \varepsilon + 1}, s \right] \\
 > \quad rj := \text{solve}(\{ejmid(leH, leK)[1] = leS[1],} \\
 > \quad ejmid(leH, leK)[2] = leS[2]\}, \{d\}); \\
 rj &:= \{d = (-s a \varepsilon + 2 p + s b a c - s a - s a b \varepsilon c - s c - s b + s c \varepsilon^2 + s b \varepsilon^2 \\
 &\quad - s c \varepsilon - s b \varepsilon + 4 \varepsilon p + 2 p \varepsilon^2 - s b a c \varepsilon^2 + s a b \varepsilon^3 c + s a \varepsilon^3 + s a \varepsilon^2 + s c \varepsilon^3 \\
 &\quad + s b \varepsilon^3) / (s a b \varepsilon - s b a - s c a - s c b + s b c \varepsilon + s \varepsilon^2 c b + s + s a c \varepsilon - s a b \varepsilon^3 \\
 &\quad + s \varepsilon - 4 p b a c \varepsilon + 2 p b a c - s \varepsilon^2 + s b a \varepsilon^2 + s a c \varepsilon^2 - s b \varepsilon^3 c - s a \varepsilon^3 c \\
 &\quad + 2 p b a c \varepsilon^2 - s \varepsilon^3)\}
 \end{aligned}$$

```

> factor(simplify(subs(rj,ejkdis(leX,leS)-ejkdis(leS,leY)))); 
> factor(simplify(subs(rj,ejkdis(leU,leS)-ejkdis(leS,leV)))); 
0
0

```

REFERENCE

- [1] Zvonko Čerin, *A generalization of the butterfly theorem for circles to conics*, Mathematical Communications (Osijek), (prijavljeno).
- [2] H. S. M. Coxeter, *Projective geometry*, Blaisdell, New York, 1964., p. 78.
- [3] H. Eves, *A survey of geometry*, Allyn and Bacon, Boston, 1963., p. 171.
- [4] Larry Hoehn, *A New Proof of the Double Butterfly Theorem*, Math. Mag., **63** (1990), 256–257.
- [5] Murray S. Klamkin, *An extension of the butterfly problem*, Math. Mag., **38** (1965), 206–208.
- [6] Dominik Palman, *Trokut i kružnica*, Element, Zagreb, 1994.
- [7] J. Sledge, *A generalization of the butterfly theorem*, J. of Undergraduate Math., **5** (1973), 3–4.
- [8] D. O. Škljarski, N. N. Čencov, I. M. Jaglom, *Izabrani zadatci i teoremi planimetrije*, Nauka, Moskva, 1967. (na ruskom).
- [9] Vladimir Volenec, *A generalization of the butterfly theorem*, Mathematical Communications (Osijek), **6** (2001), 157–160.

KOPERNIKOVA 7, 10010 ZAGREB, CROATIA, EUROPE

E-mail address: cerin@math.hr